

Mercury Step步进电机控制器模块

用于C-885PImotionMaster模块化控制器系统



C-663.12C885

- 高微步分辨率
- 高速运转电机（输出电压为48伏，工作电压可更低）
- 两相步进电机的闭环操作
- 支持外部传感器
- ID芯片检测用于快速启动

用于两相步进电机的Mercury Step控制器模块

单轴 微步分辨率：1/2048全步。闭环操作。点对点运动，梯形速度曲线。高速运转电机，工作电压可更低。

扩展功能

强大的宏指令语言。非易失宏存储，例如可利用自动运行宏实现独立操作。数据记录器。ID芯片用于快速启动。操作中的参数改变。广泛的软件支持，例如用于NI LabVIEW、用于Windows和Linux的动态库。

接口

用于数字量（A/B）编码器信号的差动信号传输。用于限位和参考点开关的TTL输入。用于索引开关的RS-422信号的输入。用于实现自动化的输入/输出线路（模拟/数字量）。

C-885 PIMotionMaster中的即插即用装置。

可插入任何自由槽位。通过C-885的处理器和接口模块执行自动检测和外部通信（USB、以太网）。可通过可选数字输入和输出进行扩展。通过C-885的电源提供动力。

规格

| | |
|--------------|---|
| | C-663.12C885 |
| 功能 | Mercury Step步进电机控制器模块，用于C-885 PIMotionMaster模块化多轴控制器系统 |
| 驱动器类型 | 两相步进电机 |
| 轴 | 1 |
| 支持功能 | 启动宏；数据记录器用于记录工作数据，如速度、位置或位置误差；内部安全电路；看门狗定时器；ID芯片检测（以备将来使用） |
| | C-663.12C885 |
| 运动和控制 | C-663.12C885 |
| 控制器类型 | PID，操作中的参数改变 |
| 动态曲线 | 梯形速度曲线，点对点运动 |
| 微步分辨率 | 1/2048整步 |
| 编码器输入 | A/B正交，TTL，RS-422；60兆赫兹 |
| 限位开关 | 2路TTL，可编程 |
| 参考点开关 | 1路TTL，可编程 |
| 限位开关 | 用于索引脉冲的1路RS-422 |
| 失速检测 | 超过可编程位置误差时的自动电机停止（仅连同传感器） |
| | C-663.12C885 |
| 电气性能 | C-663.12C885 |
| 最大输出电压 | 0至48伏（在更低工作电压下通过变压器） 用于步进电机的直接控制 |
| 最大输出功率 | 60瓦 |
| 平均输出功率 | 48瓦 |
| 功耗，满载 | 48瓦（最大值） |
| 空载功耗 | 3瓦 |
| 电机每相的电流限制 | 2.5 A |
| | C-663.12C885 |
| 接口和操作 | C-663.12C885 |
| 通信接口 | USB或以太网，通过C-885.M1 / C-885.M2 数字处理器和接口模块 |
| 电机/传感器连接 | HD Sub-D 26针（母头） |
| 输入/输出线路 | 可选C-885.iD用于PIMotionMaster的数字接口模块：4路模拟/数字输入（0至5伏/TTL），4路数字输出（TTL） |
| 指令集 | PI General Command Set (GCS) |
| 用户软件 | PI MikroMove |
| 应用程序编程接口 | API用于C / C++ / C# / VB.NET / MATLAB / Python，驱动器用于NI LabVIEW |
| | C-663.12C885 |
| 其他 | C-663.12C885 |
| 工作电压 | 24或48伏直流，通过C-885供电 |
| 工作温度范围 | 5至50摄氏度（超高温时温度保护切断） |
| 质量 | 132克 |
| 尺寸 | 186.42毫米 × 128.4毫米（3RU） × 19.98毫米（4HP） |

订购信息

C-663.12C885

Mercury Step 步进电机控制器模块，单轴，HD Sub-D

26，用于PI MotionMaster，单轴，闭环和开环操作，支持外部传感器