

# 六足位移台运动控制器

用于控制六轴系统的紧凑型台式装置



## C-887.52x

- 采用矢量算法的复杂控制器
- 直角坐标系中的控制
- 通过指令可轻松实现坐标系统的自定义
- 模拟接口和运动停止可选配
- 大量软件包

### 用于六轴并联运动的数字式控制器

带直流电机、用于六足位移台（六轴并联运动）的高性能数字控制器。利用集成ActiveDrive对两个附加单轴进行额外控制。

#### 功能

利用直角坐标系进行位置输入，控制器处理坐标转换。为了使六足位移台的集成简易化，参考系（工作，工具）可快速、轻松改变。实时操作系统可防止抖动，从而保证响应时间始终很短。稳定、虚拟的枢轴点可在空间内自由定义。数据记录器用于记录工作数据，如电机控制、速度、位置或位置误差。宏编程。自动运行的宏可实现独立操作。控制器带BiSS接口，可支持电机制动器和绝对测量传感器。

#### 接口

TCP/IP可实现远程控制和维护。RS-232、USB连接可用于外部输入设备（人机接口设备）。

#### 附加接口（取决于版本）：

- 运动停止：六足位移台驱动器的电源电压可通过连接至控制器的外部开关关闭。传感器技术仍然有效，因而位置信息可继续提供，且驱动器重启时无需找参考位。
- 模拟输入

#### 可选

- 通过手动控制单元进行控制
- 利用PIVeriMove软件对有限空间进行碰撞检测

#### 广泛软件支持

PI MikroMove用户软件。用于所有PI定位系统的通用指令集。全套驱动器用于与NI LabVIEW联用。图形用户界面输入接口、配置软件和以图形方式显示的扫描子程序。

## 发货范围

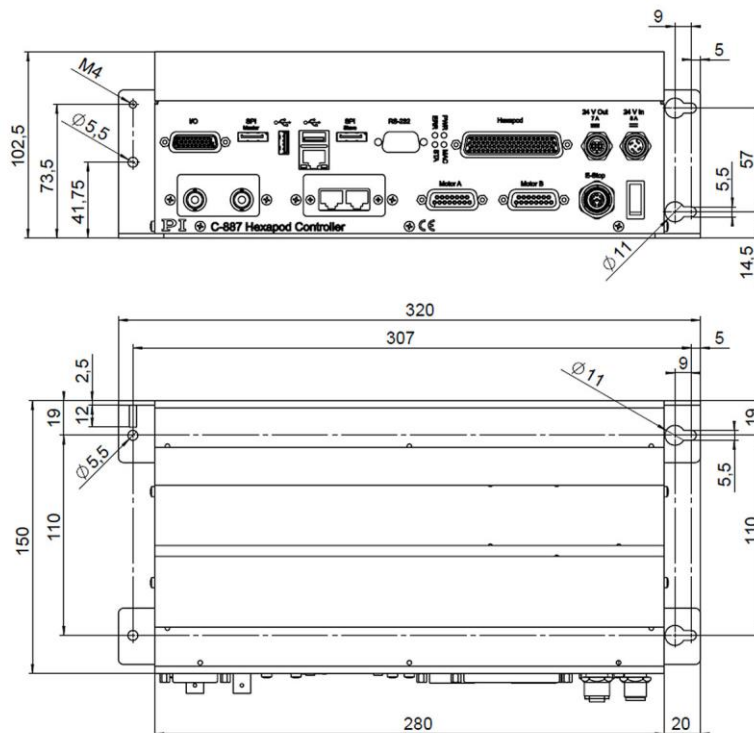
请与合适的六足位移台机械部件一起下单购买。发货范围包含六足位移台、带软件包的控制器、成套电缆和电源适配器。

## 规格

	C-887.52/C-887.521/C-887.522/C-887.523
功能	用于六足位移台的六轴控制器，包含对两个额外单轴的控制 紧凑型台式设备 C-887.52的功能得以扩展： C-887.521：额外的模拟输入 C-887.522：附加运动停止 C-887.523：附加运动停止和模拟输入
驱动类型	伺服电机（六足位移台和单轴）
运动和伺服控制器	C-887.52/C-887.521/C-887.522/C-887.523
控制器类型	32位PID控制器
轨迹曲线	带线性插值的动态曲线的冲击控制生成
处理器	英特尔原子双核（1.8千兆赫）
伺服周期	100微秒
编码器输入	AB（正交）差分TTL信号，50兆赫兹 BISS
失速检测	伺服关闭，由位置误差触发
参考点开关	TTL
电气性能	C-887.52/C-887.521/C-887.522/C-887.523
六足位移台控制	12位脉宽调制信号，TTL，24千赫兹
六足位移台电源	24伏
最大输出电流	7安
接口和操作	C-887.52/C-887.521/C-887.522/C-887.523
通信接口	TCP/IP、RS-232 USB（人机接口设备、手动控制单元）
六足位移台连接	用于数据传输的HD D-sub 78针（母头） 用于电源的M12 4针（母头）
单轴连接器	D-sub 15（母头）
输入/输出线路	HD D-sub 26针（母头）： 4路模拟量输入（-10至10伏，通过12位模数转换器完成） 4路数字量输入(TTL) 4路数字量输出(TTL)
模拟输入	仅C-887.521和C-887.523： 2路视频输入/输出，-5至5伏，通过16位模数转换器完成，带宽为5千赫兹
运动停止输入	仅C-887.522和C-887.523： M12 8针（母头）
指令集	PI General Command Set (GCS)
用户软件	PI MikroMove
应用程序编程接口	API用于C / C++ / C# / VB.NET / MATLAB / Python，驱动器用于NI LabVIEW
手动控制	选配件：用于六足位移台的C-887.MC2手动控制单元

其他	C-887.52/C-887.521/C-887.522/C-887.523
工作电压	24伏（发货范围含适用于100至240伏交流电、50/60赫兹的外部电源适配器）
最大电流消耗	8安
工作温度范围	5至40摄氏度
质量	2.8千克
尺寸	280 (320)毫米× 150毫米× 103毫米

## 图纸/图片



C-887.5xx, 尺寸单位为毫米。接口类型取决于版本

## 订购信息

### C-887.52

用于六足位移台的六轴控制器，TCP/IP, RS-232, 台式设备，包含对两个附加轴的控制

### C-887.521

用于六足位移台的六轴控制器，TCP/IP, RS-232, 台式设备，包含对两个附加轴的控制，模拟输入

### C-887.522

用于六足位移台的六轴控制器，TCP/IP, RS-232, 台式设备，包含对两个附加轴的控制，运动停止

### C-887.523

用于六足位移台的六轴控制器，TCP/IP, RS-232, 台式设备，包含对两个附加轴的控制，运动停止，模拟输入

## 配件

### **C-887.MC2**

用于六足位移台的手动控制单元，带3米连接电缆的USB连接器，用于所有直角坐标轴的旋钮，用于运动停止和参考、位置显示的按钮

### **C-887.VM1**

PIVeriMove用于碰撞检查的六足位移台软件