

## Vernetzbarer Servocontroller für Piezomotoren

1 ACHSE, FÜR POSITIONIERER MIT PISHIFT TRÄGHEITSANTRIEBEN



### E-871

- + Breitbandiger Encodereingang
- + Makroprogrammierbar für Stand- Alone- Betrieb
- + Datenrecorder
- + Nichtflüchtiger EEPROM für Makros und Parameter
- + Flexibel und preisgünstig
- + Daisy- Chain- Vernetzbarkeit mit Controllern der Mercury Klasse
- + Digitale Ein- und Ausgänge (TTL)
- + ID- Chip- Unterstützung
- + Schnittstellen: RS-232 und USB
- + Optionaler Joystick für manuelle Bedienung

### Digitaler Servocontroller für PIShift Piezomotoren

1 Kanal. Integrierte Leistungsendstufe und Spannungsgenerator für PIShift Piezoträgheitsantriebe. Punkt- zu- Punkt- Bewegung, Aktormodus für nanometergenaue Positionierung an der Zielposition

### Umfangreiche Funktionalität

Leistungsfähige Makroprogrammiersprache. Nichtflüchtiger Makrospeicher u. a. für Stand- Alone- Betrieb mit Autostart- Makro. Datenrecorder. ID- Chip für schnelle Inbetriebnahme, Parameteränderung im Betrieb. Umfangreiche Softwareunterstützung, z. B. für LabVIEW, dynamische Bibliotheken für Windows und Linux

### Motion Controller der Mercury Klasse

Daisy- Chain- Vernetzbarkeit für bis zu 16 Achsen, die über eine gemeinsame PC- Schnittstelle betrieben werden.

Schnittstellen: USB und RS-232 für Kommandierung. A/ B- Quadratur Encodereingang. Eingänge für TTL- Signale für End- und Referenzschalter. I/ O- Leitungen (analog / digital) für Automatisierung. Anschluss für analogen Joystick.

Auslieferung inkl. Weitbereichsnetzteil, USB- und RS-232- Kabel, Daisy- Chain- Netzwerkabel

### Spezifikationen

E-871.1A1	
Funktion	Piezomotorcontroller für PIShift Antriebe und Positioniersysteme
Kanäle	1
<b>Bewegung und Regler</b>	
Reglertyp	PID- Regler, Parameteränderung im Betrieb
Encodereingang	Analoge Encodereingänge Sinus- Cosinus, Interpolation wählbar bis 20000; Interpolationselektronik voreingestellt für differentielle Übertragung, 1 V <sub>pp</sub> und 2.5 V Offset des Encodersignals
Blockiererkennung	Automatischer Motorstopp
Eingang Endschalter	2 × TTL (Pull- Up / Pull- Down, programmierbar)
Eingang Referenzschalter	1 × TTL und Zero + & Zero- für integrierte Referenz im Encoder
<b>Elektrische Eigenschaften</b>	
Max. Ausgangsleistung	30 W
Ausgangsspannung	0 bis 100 V, antriebsabhängig wählbar
Max. Stromaufnahme	1,5 A

<b>Schnittstellen und Bedienung</b>	
Schnittstelle / Kommunikation	USB, RS-232 9- pol. (m) D- Sub
Motoranschluss	HD D- Sub Stecker 15- pol (f)
Sensoranschluss	HD D- Sub Stecker 15- pol (m)
Controllernetzwerk	Bis zu 16 Einheiten an einer Schnittstelle*
I/ O- Leitungen	4 analoge / digitale Eingänge, 4 digitale Ausgänge
Befehlssatz	PI General Command Set (GCS)
Bedienersoftware	PI MikroMove®, PITerminal
Softwaretreiber	LabVIEW- Treiber, dynamische Bibliotheken für Windows und Linux
Unterstützte Funktionen	Punkt- zu- Punkt- Bewegung, Startup- Makro, Datenrecorder zur Aufnahme von Betriebsgrößen wie Motorspannung, Position oder Positionsfehler; interne Sicherheitsschaltung: Watchdog Timer; ID- Chip
Manuelle Bedienhilfen (optional)	Pushbutton- Box, Joystick (für 2 Achsen), Y- Kabel für 2D- Bewegungen
<b>Umgebung</b>	
Betriebsspannung	24 V, im Lieferumfang: externes Netzteil mit 24 V / 2,0 A
Betriebstemperaturbereich	0 bis 50 °C
Masse	1,1 kg
Abmessungen	205 mm × 130 mm × 55 mm (inkl. Montageschienen)

\* 16 Einheiten über USB; 6 Einheiten über RS-232.

## Bestellinformation

**E-871.1A1**

PI Shift Controller, 1 Kanal, Linearencoder

## Verwandte Produkte

[E-870 PI Shift Treiberelektronik](#)

[Q-521 Q- Motion Miniatur Linearverstärker](#)

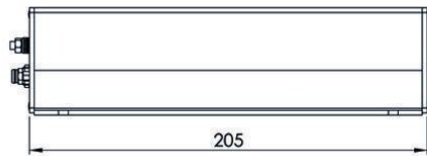
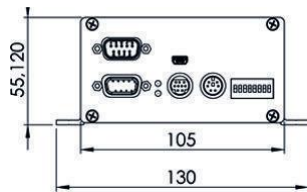
[Q-522 Q- Motion Miniatur Linearverstärker](#)

[Q-545 Q- Motion Präzisions- Linearverstärker](#)

## Technologie

[Piezoträgheitsantriebe | Piezoträgheitsantriebe sind einfach aufgebaut und ansteuerbar. Sie nutzen den Stick-Slip- Effekt \(Trägheitseffekt\). Weiterlesen ...](#)

## Zeichnungen / Bilder



E-871, Abmessungen  
in mm